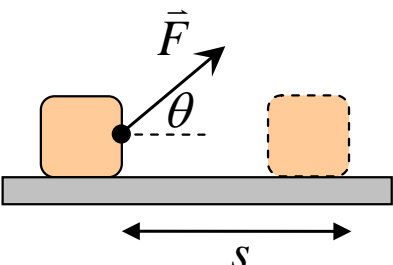
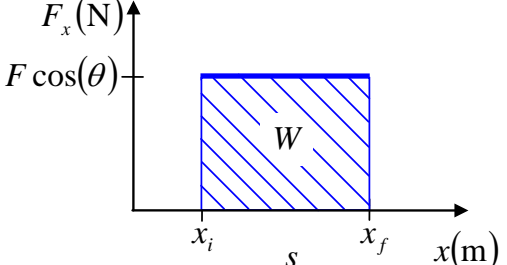


Chapitre 3.1b – Le travail d’une force non-constante

Travail et aire sous la courbe

Le travail W est le résultat du produit d’une force F avec un déplacement s . Puisque la force peut ne pas être constante tout au long du déplacement, elle doit se doit d’être une fonction de la position ($F = F(x)$). Ainsi, le **travail** correspond à **l’aire sous la courbe** de la **force en fonction de la position**.

Situation	Graphique
<p>Force \vec{F} constante sur le déplacement \vec{s}.</p> 	

Travail d’une force constante :

$$W = \vec{F} \cdot \vec{s} = F s \cos(\theta)$$

où W : Le travail effectué par la force \vec{F} (J)

F : Module de la force qui effectue le travail (N)

s : Déplacement sur laquelle la force est appliquée (m)

$$(s = x_f - x_i)$$

θ : Angle entre l’orientation de la force et le déplacement

$$(F_x = F \cos(\theta))$$

Lorsque la force n’est pas constante, l’équation précédente n’est plus valide et le calcul de l’aire sous la courbe devient nécessaire. Pour ce faire, il suffit de couper la surface W en petits rectangles de travail dW et additionner le tout à l’aide d’une intégrale. Le travail infinitésimal dW correspond au travail de la force \vec{F} effectué sur un déplacement infinitésimal $d\vec{s}$.

Équation de base :

$$W = \int dW$$

Équation vectorielle :

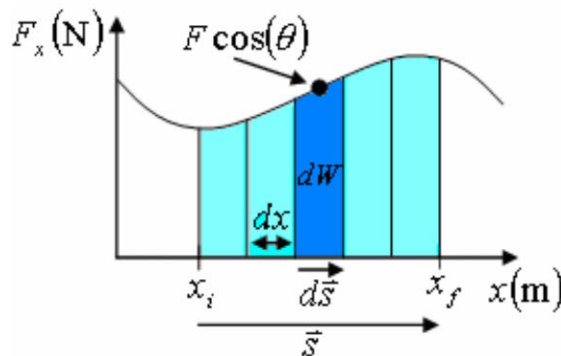
$$W = \int \vec{F} \cdot d\vec{s}$$

$$(dW = \vec{F} \cdot d\vec{s})$$

Équation selon l’axe x :

$$(dW = F_x dx)$$

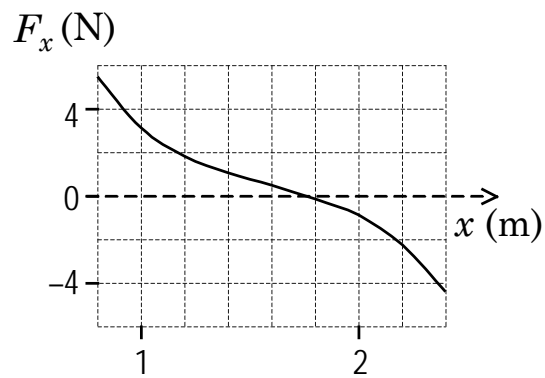
$$W = \int_{x=x_i}^{x_f} F_x dx$$



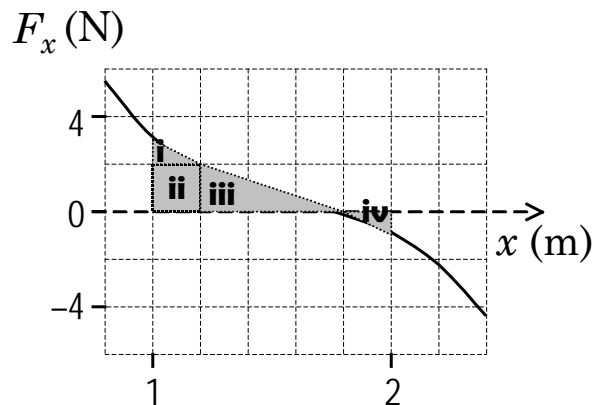
Situation 1 : Le signe du travail. Une particule peut se déplacer sur une surface horizontale sans frottement orientée le long d'un axe x . Elle est soumise à une force horizontale qui varie en fonction de la position selon ce qui est indiqué sur le graphique ci-contre. On désire déterminer le travail effectué par la force sur la particule lorsqu'elle se déplace :

(a) de $x_i = 1$ m à $x_f = 2$ m ;

(b) de $x_i = 2$ m à $x_f = 1$ m .



Aire sous la courbe à évaluer :



Aire d'un carreau : $2 \text{ N} \times 0,2 \text{ m} = 0,4 \text{ J}$

Aire **i** : $\frac{1}{4}$ de carreau = $0,1 \text{ J}$

$$\Rightarrow \boxed{W_i = 0,1 \text{ J}}$$

Aire **ii** : 1 carreau = $0,4 \text{ J}$

$$\Rightarrow \boxed{W_{ii} = 0,4 \text{ J}}$$

Aire **iii** : $\frac{1}{2}$ de 3 carreaux = $0,6 \text{ J}$

$$\Rightarrow \boxed{W_{iii} = 0,6 \text{ J}}$$

Aire **iv** : $\frac{1}{4}$ carreau = $0,1 \text{ J}$

$$\Rightarrow \boxed{W_{iv} = -0,1 \text{ J}} \quad (\text{Aire sous la courbe négative})$$

(a) Travail de $x_i = 1$ m à $x_f = 2$ m

$$W_{1 \rightarrow 2} = \sum W = W_i + W_{ii} + W_{iii} + W_{iv} = (0,1) + (0,4) + (0,6) + (-0,1) \Rightarrow \boxed{W_{1 \rightarrow 2} = 1 \text{ J}}$$

(b) Travail de $x_i = 2$ m à $x_f = 1$ m

$$W_{2 \rightarrow 1} = -\sum W = -(W_i + W_{ii} + W_{iii} + W_{iv}) = -(0,1) - (0,4) - (0,6) - (-0,1) \Rightarrow \boxed{W_{2 \rightarrow 1} = -1 \text{ J}}$$

Le théorème de l'énergie cinétique par l'intégrale

À l'aide du calcul différentiel, nous pouvons définir le théorème de l'énergie cinétique de la façon suivante lorsqu'une force F est appliquée sur un déplacement le long de l'axe x selon un angle θ par rapport à l'axe x :

$$W = \Delta K$$

où W : Travail effectué sur l'objet par la force F (J).

ΔK : Variation de l'énergie cinétique de l'objet (J).

Preuve :

Appliquons le calcul du travail effectué par une force \vec{F} long de l'axe x entre la position x_i et x_f à partir de la 2^{ième} loi de Newton :

$$\sum F = ma$$

$\Rightarrow F \cos(\theta) = ma \cos(\theta)$ (Multiplier par $\cos(\theta)$, θ : Angle entre \vec{F} et l'axe x)

$\Rightarrow F \cos(\theta) = ma_x$ (Projection sur l'axe x , $a_x = a \cos(\theta)$)

$\Rightarrow F \cos(\theta) = m \frac{dv_x}{dt}$ (Reformulation de l'accélération, $a_x = dv_x / dt$)

$\Rightarrow F \cos(\theta) = m \frac{dv_x}{dt} \frac{dx}{dx}$ (Multiplie par 1, $1 = dx / dx$)

$\Rightarrow F \cos(\theta) = m \frac{dv_x}{dx} v_x$ (Remplace $v_x = dx / dt$)

$\Rightarrow F \cos(\theta) dx = m v_x dv_x$ (Multiplier par dx)

$\Rightarrow \int_{x=x_i}^{x_f} F \cos(\theta) dx = \int_{v=v_{xi}}^{v_{xf}} m v_x dv_x$ (Intégrale avec borne : x_i à x_f et v_{xi} à v_{xf})

$\Rightarrow W = \int_{v=v_{xi}}^{v_{xf}} m v_x dv_x$ (Remplacer $W = \int_{x=x_i}^{x_f} F \cos(\theta) dx$)

$\Rightarrow W = m \int_{v=v_{xi}}^{v_{xf}} v_x dv_x$ (Factoriser la constante m l'intégrale)

$\Rightarrow W = m \left[\frac{v_x^2}{2} \right]_{v_{xi}}^{v_{xf}}$ (Résoudre l'intégrale : $\int x^n dx = \frac{x^{n+1}}{n+1}$)

$\Rightarrow W = \frac{1}{2} m v_{xf}^2 - \frac{1}{2} m v_{xi}^2$ (Évaluer l'intégrale)

$\Rightarrow W = \Delta K$ ■ (Remplacer $K = \frac{1}{2} m v^2$ et $\Delta K = K_f - K_i$)

Situation A : Le freinage de la locomotive. Une locomotive de 40 tonnes (1 tonne = 1000 kg) roulant à 15 m/s (54 km/h) doit s'immobiliser à une gare. La locomotive est munie de deux systèmes de freinage : l'un efficace à faible vitesse et l'autre efficace à grande vitesse. Mathématiquement, la force du freinage est exprimée de la façon suivante en newtons en fonction de la position en mètres : $F_x = -200x - 5x^3$. On désire évaluer la distance de freinage de la locomotive.



Évaluons la variation de l'énergie cinétique de la locomotive :

$$\begin{aligned} \Delta K = K_f - K_i &\Rightarrow \Delta K = \left(\frac{1}{2}mv_f^2\right) - \left(\frac{1}{2}mv_i^2\right) && \text{(Remplacer } K = \frac{1}{2}mv^2\text{)} \\ &\Rightarrow \Delta K = -\frac{1}{2}mv_i^2 && \text{(Remplacer } v_f = 0\text{)} \\ &\Rightarrow \Delta K = -\frac{1}{2}(40 \times 10^3)(15)^2 && \text{(Remplacer valeurs num.)} \\ &\Rightarrow \boxed{\Delta K = -4,5 \times 10^6 \text{ J}} && \text{(Calcul)} \end{aligned}$$

Évaluons l'expression du travail effectué par le système de freinage sur une distance s indéterminée. Utilisons l'expression du travail W à l'aide de l'intégrale selon l'axe x :

$$\begin{aligned} W = \int_{x=x_i}^{x_f} F_x dx &\Rightarrow W = \int_{x=x_i}^{x_f} (-200x - 5x^3) dx && \text{(Remplacer } F_x = -200x - 5x^3\text{)} \\ &\Rightarrow W = \int_{x=0}^s (-200x - 5x^3) dx && \text{(Borne : } x_i = 0 \rightarrow x_f = s\text{)} \\ &\Rightarrow W = -200 \int_{x=0}^s x dx - 5 \int_{x=0}^s x^3 dx && \text{(Distribuer intégrale, factoriser const.)} \\ &\Rightarrow W = -200 \left[\frac{x^2}{2} \right]_0^s - 5 \left[\frac{x^4}{4} \right]_0^s && \text{(Résoudre l'intégrale)} \\ &\Rightarrow W = -200 \left(\frac{s^2}{2} - 0 \right) - 5 \left(\frac{s^4}{4} - 0 \right) && \text{(Évaluer l'intégrale)} \\ &\Rightarrow \boxed{W = -100s^2 - 1,25s^4} && \text{(Simplifier)} \end{aligned}$$

À partir du théorème de l'énergie cinétique, évaluons le déplacement s requis pour immobiliser la locomotive :

$$\begin{aligned} W = \Delta K &\Rightarrow (-100s^2 - 1,25s^4) = (-4,5 \times 10^6) && \text{(Remplacer } W \text{ et } \Delta K\text{)} \\ &\Rightarrow 1,25s^4 + 100s^2 - 4,5 \times 10^6 = 0 && \text{(Réécriture)} \\ &\Rightarrow 1,25Y^2 + 100Y - 4,5 \times 10^6 = 0 && \text{(Remplacer } Y = s^2\text{)} \end{aligned}$$

Évaluons la solution au polynôme du 2^e degré :

$$Y = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a} \Rightarrow Y = \frac{-(100) \pm \sqrt{(100)^2 - 4(1,25)(-4,5 \times 10^6)}}{2(1,25)} \quad (\text{Remplacer } a, b \text{ et } c)$$

$$\Rightarrow Y = \frac{-100 \pm \sqrt{2,251 \times 10^7}}{2,5} \quad (\text{Simplifier})$$

$$\Rightarrow Y = \{-1938, 1858\} \quad (\text{Solutions de } Y)$$

Évaluons la distance s à partir de la relation entre Y et s :

$$Y = s^2 \Rightarrow s = \sqrt{Y} \quad (\text{Isoler } s)$$

$$\Rightarrow s = \sqrt{\{-1938, 1858\}} \quad (\text{Remplacer } Y)$$

$$\Rightarrow s = \{-44,02i, 44,02i, -43,10, 43,10\} \quad (\text{Solutions de } s, i = \sqrt{-1})$$

$$\Rightarrow \boxed{s = 43,10 \text{ m}} \quad (\text{Solution réelle et positive})$$

Exercice

3.1.X Forcer au cube. Un mobile contraint de se déplacer le long d'un axe x subit une force donnée par $F_x = -5x^3$, où F_x est en newtons et x est en mètres. (a) Déterminez la formule qui permet de calculer le travail effectué par la force sur le mobile lorsque ce dernier se déplace de la position initiale x_i à la position x_f . (b) Que vaut ce travail si le mobile se déplace de $x_i = 2$ m à $x_f = -1,5$ m.

Solution

3.1.X Forcer au cube.

a) Avec la définition du travail

$$\text{Force : } \vec{F} = -5x^3 \vec{i} \text{ N}$$

$$\text{Déplacement : } d\vec{s} = dx \vec{i} \text{ m}$$

$$\text{Borne de l'intégrale : } x = x_i \text{ à } x = x_f$$

$$W = \int \vec{F} \cdot d\vec{s} \Rightarrow W = \int_{x=x_i}^{x_f} \vec{F} \cdot d\vec{x} \quad (\text{Déplacement selon l'axe } x \text{ de } x_i \text{ à } x_f)$$

$$\Rightarrow W = \int_{x=x_i}^{x_f} (-5x^3 \vec{i}) \cdot (dx \vec{i}) \quad (\text{Remplacer } \vec{F} = -5x^3 \vec{i} \text{ et } d\vec{x} = dx \vec{i})$$

$$\Rightarrow W = \int_{x=x_i}^{x_f} -5x^3 dx (\vec{i} \cdot \vec{i}) \quad (\text{Isoler le produit scalaire})$$

$$\Rightarrow W = \int_{x=x_i}^{x_f} -5x^3 dx \quad (\text{Calculer } i \cdot i = 1)$$

$$\Rightarrow \boxed{W = -5 \int_{x=x_i}^{x_f} x^3 dx} \quad (\text{Sortir la constante de l'intégrale})$$

(b) Travail de $x_i = 2 \text{ m}$ à $x_f = -1,5 \text{ m}$

$$W = -5 \int_{x=2}^{-1,5} x^3 dx \Rightarrow W = -5 \left[\frac{x^4}{4} \right]_2^{-1,5}$$

$$\Rightarrow W = -5 \left(\frac{(-1,5)^4}{4} - \frac{(2)^4}{4} \right)$$

$$\Rightarrow W = -5(-2,73)$$

$$\Rightarrow \boxed{W = 13,67 \text{ J}}$$

N.B. Le travail est positif, car la force (direction $-x$) est dans le même sens que le déplacement (direction $-x$)

