

Nom :

Feuille de formule – Mécanique

Constantes :

$g = 9,8 \text{ m/s}^2$	$G = 6,67 \times 10^{-11} \text{ N} \cdot \text{m}^2/\text{kg}^2$	$c = 3 \times 10^8 \text{ m/s}$	$1 \text{ hp} = 746 \text{ W}$
$P_{\text{atm}} = 101,3 \text{ kPa}$	$1 \text{ atm} = 1,013 \times 10^5 \text{ Pa}$	$1 \text{ mmHg} = 133,3 \text{ Pa}$	$R = 8,31 \text{ J} \cdot \text{mol}^{-1} \text{K}^{-1}$
$1 \text{ mL} = 1 \text{ cm}^3$	Eau : $1 \text{ mL} \leftrightarrow 1 \text{ g}$	$T(\text{K}) = T(\text{C}) + 273$	

Formules :

$v_x(t) = \frac{dx(t)}{dt}$	$x(t) = x_0 + v_{x0}t + \frac{1}{2}a_x t^2$	$a_c = \frac{v^2}{r}$	$\omega_z(t) = \frac{d\theta_z(t)}{dt}$
$a_x(t) = \frac{dv_x(t)}{dt}$	$v_x(t) = v_{x0} + a_x t$	$v_x^2 = v_{x0}^2 + 2a_x(x - x_0)$	$\alpha_z(t) = \frac{d\omega_z(t)}{dt}$

$\sum \vec{F} = m\vec{a}$	$\vec{F}_g = m\vec{g}$	$g = G \frac{M}{r^2}$	$F_r = ke$	$f = \mu n$
---------------------------	------------------------	-----------------------	------------	-------------

$E_f = E_i + W_a$	$W = \int \vec{F} \cdot d\vec{s}$	$W = \vec{F} \cdot \vec{s}$	$E = K + U$	$K = \frac{1}{2}mv^2$	
$\vec{p}_f = \vec{p}_i + \vec{J}$	$\vec{J} = \int \vec{F} dt$	$\vec{J} = \vec{F} \Delta t$	$\vec{p} = m\vec{v}$	$\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt}$	
$P = \frac{dE}{dt}$	$P = \vec{F} \cdot \vec{v}$	$E = \int P dt$	$U_r = \frac{1}{2}ke^2$	$U_g = mgy$	$U_g = -G \frac{mM}{r}$

$x = r\theta$	$\Delta x_{\text{CR}} = r\Delta\theta$	$x_{\text{CM}} = \frac{\sum m_i x_i}{m_{\text{tot}}}$	$I = \int r^2 dm$	$I = mr^2$	$I = mh^2 + I_{\text{CM}}$
---------------	--	---	-------------------	------------	----------------------------

$\sum \tau_z = I\alpha_z$	$\tau_z = \pm r F \sin(\theta)$
---------------------------	---------------------------------

$W = \int \tau_z d\theta_z$	$W = \tau_z \Delta\theta_z$	$K = \frac{1}{2}I\omega^2$	$K = \frac{1}{2}I_{\text{CM}}\omega^2 + \frac{1}{2}mv_{\text{CM}}^2$
-----------------------------	-----------------------------	----------------------------	--

$L_{zf} = L_{zi} + \Delta L_z$	$\Delta L_z = \int \tau_z dt$	$\Delta L_z = \tau_z \Delta t$	$L_z = \pm r p \sin(\theta)$	$L_z = I\omega_z$	$\tau_z = \frac{dL_z}{dt}$
$P = \tau_z \omega_z$					

$P = \frac{F}{A}$	$P = P_{\text{ext}} \pm \Delta P_g$	$\Delta P_g = \rho g h$	$PV = nRT$	$\tilde{P} = P - P_{\text{atm}}$
-------------------	-------------------------------------	-------------------------	------------	----------------------------------

$D = \frac{dV}{dt}$	$D = Av$	$\sum D_{\text{entrant}} = \sum D_{\text{sortant}}$	$\Delta P = -RD$	$R = \frac{8\eta L}{\pi r^4}$
---------------------	----------	---	------------------	-------------------------------

$\tilde{E} = P + \tilde{K} + \tilde{U}_g$	$\tilde{K} = \frac{1}{2}\rho v^2$	$\tilde{U}_g = \rho g y$
---	-----------------------------------	--------------------------

Feuille de formule – Mécanique

Tableau :

Moment d'inertie de corps homogène de masse m		
Cylindre plein de rayon R tournant autour de son axe de symétrie $\frac{1}{2}mR^2$	Sphère pleine de rayon R tournant autour d'un axe passant par son centre $\frac{2}{5}mR^2$	Tige mince de longueur L tournant autour d'un axe perpendiculaire à elle- même et passant par son centre $\frac{1}{12}mL^2$
Cylindre creux de rayon R Tournant autour de son axe de symétrie mR^2	Coquille sphérique mince de rayon R tournant autour d'un axe passant par son centre $\frac{2}{3}mR^2$	Tige mince de longueur L tournant autour d'un axe perpendiculaire à elle- même et passant par une extrémité $\frac{1}{3}mL^2$

Substance	Densité absolue (kg/m ³)	Densité relative
Air	1,3	0,0013
Eau	1000	1
Sang	1050	1,05
Fer	7700	7,7
Mercure	13600	13,6

Substances	Viscosité (Ns/m ²)	Température (C)
Eau	0,001	20
Plasma sanguin	0,0015	37
Sang	0,004	37
Mercure	0,0015	20
Air	0,000018	20

Mathématique :

$$\vec{A} = (A_x, A_y, A_z) = A_x \vec{i} + A_y \vec{j} + A_z \vec{k}$$

$$A = |\vec{A}| = \sqrt{A_x^2 + A_y^2 + A_z^2}$$

$$ax^2 + bx + c = 0 \Rightarrow x = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

$$\sin^2(\theta) + \cos^2(\theta) = 1$$

$$\ln(A) + \ln(B) = \ln(AB)$$

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = |\vec{A}| |\vec{B}| \cos(\theta) = A_x B_x + A_y B_y + A_z B_z$$

$$\vec{A} \times \vec{B} = |\vec{A}| |\vec{B}| \sin(\theta) \hat{n} = (A_y B_z - A_z B_y) \vec{i} - (A_x B_z - A_z B_x) \vec{j} + (A_x B_y - A_y B_x) \vec{k}$$

$$C = 2\pi r, \quad A = \pi r^2, \quad A = 4\pi r^2, \quad V = 4\pi r^3 / 3$$

$$2 \cos \theta \sin \theta = \sin(2\theta)$$

$$\ln(A) - \ln(B) = \ln\left(\frac{A}{B}\right)$$

Table de dérivée et d'intégrale :

$$\frac{dx^n}{dx} = nx^{n-1}$$

$$\frac{de^{Ax}}{dx} = Ae^{Ax}$$

$$\frac{d \ln x}{dx} = \frac{1}{x}$$

$$\frac{d \cos x}{dx} = -\sin x$$

$$\frac{d \sin x}{dx} = \cos x$$

$$\frac{d \tan x}{dx} = \sec^2 x$$

$$\int x^n dx = \frac{x^{n+1}}{n+1} + C$$

$$\int e^{Ax} dx = \frac{e^{Ax}}{A} + C$$

$$\int \frac{1}{x} dx = \ln|x| + C$$

$$\int \cos(x) dx = \sin(x) + C$$

$$\int \sin(x) dx = -\cos(x) + C$$

$$\int \tan(x) dx = \ln|\sec(x)| + C$$

$$\int \frac{1}{A^2 + x^2} dx = \frac{1}{A} \arctan\left(\frac{x}{A}\right) + C$$

$$\int \frac{x}{(A^2 + x^2)^{3/2}} dx = \frac{-1}{\sqrt{A^2 + x^2}} + C$$

$$\int \frac{1}{(A^2 + x^2)^{3/2}} dx = \frac{x}{A^2 \sqrt{A^2 + x^2}} + C$$

Dérivée en chaîne :

$$\frac{d}{dx} f(y(x)) = \frac{df}{dy} \frac{dy}{dx}$$

Dérivée d'un produit :

$$\frac{d}{dx} f(x) \cdot g(x) = \frac{df(x)}{dx} g(x) + f(x) \frac{dg(x)}{dx}$$

Intégrale par parties :

$$\int u dv = uv - \int v du$$